

Seminario - ENG 411 W

Cobot – Aspetti normativi e di sicurezza



Corso presso: Festo Academy

Via Enrico Fermi, 36/38, 20057 - Assago (MI)

Durata: 0.5g

Data: 06 Mag 2024

Prezzo: € 400,00

Scarica modulo iscrizione:
www.festocte.it/iscrizione

Acquisire i fondamenti per valutare gli aspetti di sicurezza e normativi relativi all'inserimento in azienda di robot collaborativi in sistemi di fabbricazione integrati. Approfondimenti e chiarimenti sulle norme ISO 102018-1; ISO/TS 15066

Rivolto a

Manager e professional di:

- Engineering
- Industrializzazione
- Servizi Tecnici
- Responsabili sicurezza

Obiettivi

- Comprendere le normative verticali di riferimento ISO 102018-1; ISO/TS 15066
- Acquisire i fondamenti per l'identificazione dei pericoli e la valutazione/riduzione dei rischi connessi al sistema robotico collaborativo
- Comprendere le modalità di collaborazione UOMO-ROBOT
- Acquisire i fondamenti per la progettazione delle sicurezze del sistema robotico collaborativo
- Acquisire i fondamenti per la progettazione dello spazio collaborativo - Layout di cella associata

Contenuti

- Panorama normativo di riferimento
- Le norme verticali ISO 102018-1; ISO/TS 15066
- Concetti base di sicurezza in ambito industriale: l'analisi del rischio
- I robot collaborativi cosa sono e come funzionano: termini e definizioni
- I fattori principali da tenere in considerazione per una corretta progettazione del sistema robotico collaborativo in sicurezza: limiti di spazio, ergonomia, intervento umano, ecc...
- L'identificazione delle attività automatizzate e manuali associate con la cella robot
- L'identificazione dei pericoli e la valutazione/riduzione dei rischi connessi al sistema robotico collaborativo
- Il performance level "PL" dei sistemi robotici collaborativi

[Prosegue -->](#)

Pagina 1/2

Contatti:

tel +39 02 45794 350

fax +39 02 4884 2012

contatti@festo.com

© Festo C.T.E. Srl - P.I. 13236390152

Sede centrale:

Via Enrico Fermi, 36/38

20057 Assago (MI)

Come raggiungerci

- La progettazione dello spazio di lavoro collaborativo e del Layout di cella
- La progettazione delle operazioni collaborative, modalità di collaborazione UOMO-ROBOT:
 - Safety-rated monitored stop;
 - Hand guiding;
 - Speed and separation monitoring;
 - Power and force limiting
- La progettazione delle misure di protezione, delle funzioni di arresto, e delle modalità di transizione tra funzionamento automatico e collaborativo; analisi dei principali dispositivi di sicurezza implementabili: barriere immateriali, laser scanners, tappeti sensibili, safety eye ecc...

Note

Per la partecipazione a questo corso si consiglia:

la frequenza propedeutica al corso [Cobot in fabbrica - Applicazioni ed esperienze](#)

oppure una conoscenza personale pregressa relativamente ai sistemi robottizzati e collaborativi

Orario di svolgimento del corso 9:00-13:00

Altre iniziative segnalate

- [Simulazione per progettare o ri-progettare i processi industriali](#)
- [Value stream Mapping 4.0](#)
- [Intelligenza artificiale per produzione, manutenzione e qualità](#)
- [Industry 4.0 - Assessment Maturity 4.0 VDMA](#)